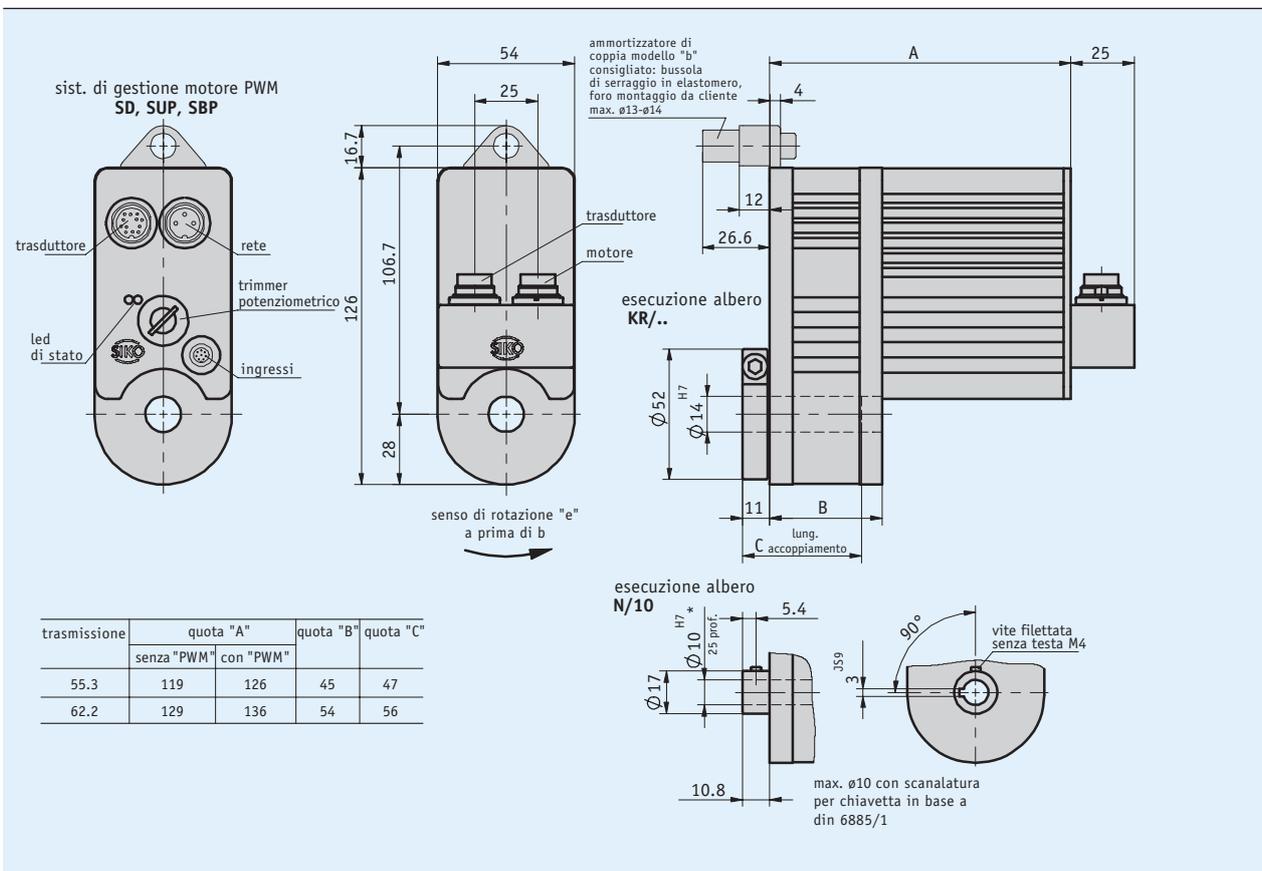


### Descrizione

- Montaggio facile
- Albero cavo passante con  $\varnothing$  fino a max. 14 mm
- Trasduttore di posizione magnetico integrato su albero di uscita
- Sistema di controllo motore integrato (opzione)



### Dati meccanici

Caratteristica	Dati tecnici	Ulteriori informazioni
Albero	acciaio brunito	
Corpo	alluminio	
Coppia nominale/Ni. di giri nominale	5 Nm con 80 rpm	i = 55.3 (70 W-M Motor)
	8 Nm con 120 rpm	i = 55.3 (motore da 150 W)
	6 Nm con 70 rpm	i = 62.2 (70 W-M Motor)
	9 Nm con 110 rpm	i = 62.2 (motore da 150 W)
Modo operativo	funzionamento intermittente S3: rapp. d'inserz. 25 %, 10 min.	EN 60034-1
Peso	~1.6 kg	(incrementale)

### Dati elettrici

#### ■ Motore

Caratteristica	Dati tecnici	Ulteriori informazioni
Tensione di esercizio	0 ... 24 V DC 24 V DC $\pm 10$ %	senza sistema di controllo motore PWM protezione da inversione di polarità, con sistema di controllo motore PWM
Potenza assorbita	70 W 150 W	
Corrente nominale	5.8 A $\pm 4$ % (motore da 150 W) 2.9 A $\pm 4$ % (motore da 70 W-M)	max. corrente di carico $i = 55.3 / i = 62.2$ max. corrente di carico $i = 55.3 / i = 62.2$
Tipo di connessione	2 connettori M16	a 3 poli, 1 connettore maschio; a 12 poli, 1 connettore maschio

#### ■ Sistema di controllo motore PWM

Caratteristica	Dati tecnici	Ulteriori informazioni
Tensione di esercizio	24 V DC $\pm 20$ % regolata, con indicatore LED	con protezione da inversione di polarità
Ingressi	digitale con indicatore LED / analogico	
Ingressi analogici	0 ... 10 V -10 ... 10 V	impedenza $> 1.3 \text{ M}\Omega$ impedenza $> 1.3 \text{ M}\Omega$
Ingressi digitali	15 ... 30 V, tipico 10 mA	
PWM (modulazione di larghezza di impulso) ingresso	$\sim 16 \text{ kHz}$ , a regolazione continua, 0 ... 100 %	avviamento dolce

#### ■ Trasduttore

Caratteristica	Dati tecnici	Ulteriori informazioni
Tensione di esercizio	5 V DC $\pm 5$ % 24 V DC $\pm 20$ %	posizionatore LD5, senza protezione da inversione di polarità posizionatore LD24 + OP, con protezione da inversione di polarità
Corrente assorbita	$< 50 \text{ mA}$ $< 25 \text{ mA}$	trasduttore di posizione LD5 trasduttore di posizione LD24 + OP
Circuito di uscita	Line Driver (RS422) Push Pull (OP)	trasduttore di posizione LD5 + LD24 trasduttore di posizione OP
Segnali di uscita	A, B, I, /A, /B, /I	
Frequenza degli impulsi	$\leq 20 \text{ kHz}$	

### Condizioni ambientali

Caratteristica	Dati tecnici	Ulteriori informazioni
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C	
	0 ... 70 °C	senza sistema di controllo motore, con trasduttore di posizione
	0 ... 80 °C	senza sistema di controllo motore, senza trasduttore di posizione
Temperatura di stoccaggio	-20 ... 80 °C	
Umidità relativa dell'aria		Condensazione non ammessa
CEM	EN 61800-3, secondo ambiente	immunità / immissione
	EN 61800-3, C3	Emissione elettromagnetica / Emissione
Grado di protezione	IP50 (opzionale IP65)	EN 60529, con controconnettori montati
Resistenza allo shock	500 $\text{m/s}^2$ , 11 ms	EN 60068-2-27
Resistenza alle vibrazioni	$\leq 100 \text{ m/s}^2$ , 5 ... 150 Hz	EN 60068-2-6

## Piedinatura

### ■ Motore/Alimentazione di tensione

Segnale	PIN
Motore+ /+Ub	1
N.C.	2
Motore-/0 V	3

### ■ Trasduttore

LD24	LD5	PIN
/B	/B	A
nc	+SUB (sensore)	B
/I	/I	C
I	I	D
A	A	E
nc	nc	G
/A	/A	F
B	B	H
nc	nc	J
GND	GND	K
nc	SGND (sensore)	L
+Ub	+Ub	M

### ■ Sistema di controllo motore PWM

digitale	analogo unipolare	analogo bipolare	PIN
Rotazione destrorsa positivo	Enable positivo	Enable positivo	1
Rotazione destrorsa massa	Enable massa	Enable massa	2
Rotazione sinistrorsa positivo	destra/sinistra positivo	nc	3
Rotazione sinistrorsa massa	destra/sinistra massa	nc	4
Veloce/Lento positivo	analogo 0 ... +10 V	analogo -10 ... +10 V	5
Veloce/Lento massa	analogo massa	analogo massa	6
nc	nc	nc	7
nc	nc	nc	8

## Curva di rendimento

