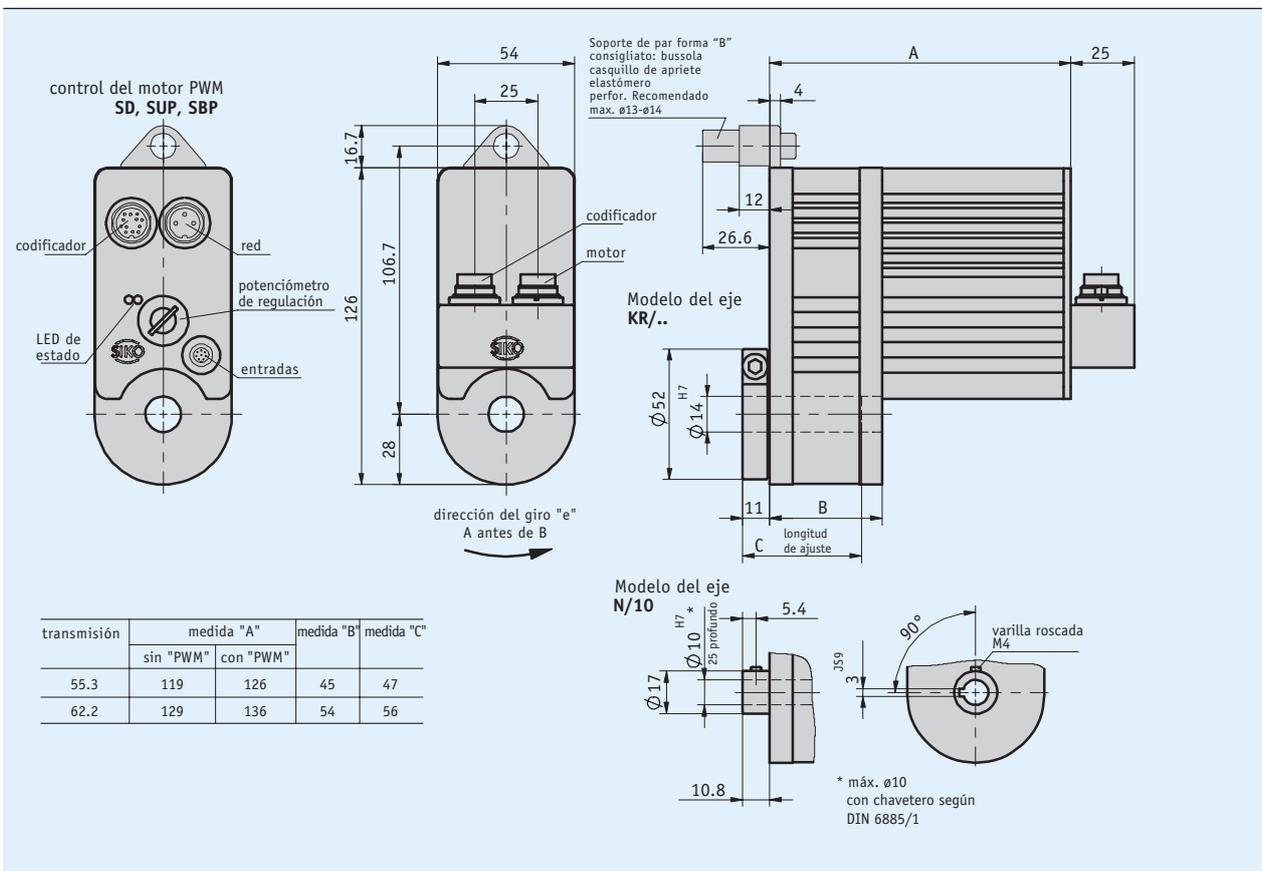


Perfil

- Montaje sencillo
- Eje hueco continuo hasta un máx. de $\varnothing 14$ mm
- Captador de posición magnético integrado en el eje de accionamiento
- Control integrado del motor (opción)



Datos mecánicos

Característica	Datos técnicos	Complemento
Eje	acero pavonado	
Carcasa	aluminio	
Par de giro/revoluciones nominales	5 Nm con 80 min^{-1} 8 Nm con 120 min^{-1} 6 Nm con 70 min^{-1} 9 Nm con 110 min^{-1}	$i = 55.3$ (motor 70 W-M) $i = 55.3$ (motor 150 W) $i = 62.2$ (motor 70 W-M) $i = 62.2$ (motor 150 W)
Modo de servicio	servicio de interrupción S3: 25 % ED, 10 min.	EN 60034-1
Peso	~1.6 kg	(incremental)

Datos eléctricos

Motor

Característica	Datos técnicos	Complemento
Tensión de servicio	0 ... 24 V DC	sin control de motor PWM
	24 V DC $\pm 10\%$	protegido frente a un cambio de polaridad, con control de motor PWM
Absorción de potencia	70 W	
	150 W	
Corriente nominal	5.8 A $\pm 4\%$ (Motor 150 W)	máx. corriente de carga $i = 55.3 / i = 62.2$
	2.9 A $\pm 4\%$ (Motor 70 W-M)	máx. corriente de carga $i = 55.3 / i = 62.2$
Tipo de conexión	2x M16 conector de enchufe	3 polos, 1 clavija; 12 polos, 1 clavija

Control del motor PWM

Característica	Datos técnicos	Complemento
Tensión de servicio	24 V DC $\pm 20\%$ regulado, con indicador LED	protegido frente a un cambio de polaridad
Entradas	digital con indicador LED / analógico	
Entradas analógicas	0 ... 10 V	impedancia $> 1.3 \text{ M}\Omega$
	-10 ... 10 V	impedancia $> 1.3 \text{ M}\Omega$
Entradas digitales	15 ... 30 V, típico 10 mA	
PWM (modulación amplitud de impulsos) entrada	$\sim 16 \text{ kHz}$, sin escalonamientos, 0 ... 100 %	arranque suave

Sensor

Característica	Datos técnicos	Complemento
Tensión de servicio	5 V DC $\pm 5\%$	captador de posición LD5, no protegido frente a cambio de polaridad
	24 V DC $\pm 20\%$	captador de posición LD24 + OP, protegido frente a cambio de polaridad
Absorción de corriente	$< 50 \text{ mA}$	captador de posición LD5
	$< 25 \text{ mA}$	captador de posición LD24 + OP
Conexión de salida	Line Driver (RS422)	captador de posición LD5 + LD24
	Push Pull (OP)	captador de posición OP
Señales de salida	A, B, I, /A, /B, /I	
Frecuencia impulsos	$\leq 20 \text{ kHz}$	

Condiciones ambientales

Característica	Datos técnicos	Complemento
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C	
	0 ... 70 °C	sin control del motor, con captador de posición
	0 ... 80 °C	sin control del motor, sin captador de posición
Temperatura de almacenamiento	-20 ... 80 °C	
Humedad relativa del aire		formación de rocío no permitida
		resistencia a las inmisiones / inmisión
CEM	EN 61800-3, segundo entorno EN 61800-3, C3	emisión de interferencias / emisión
Tipo de protección	IP50 (IP65 opcional)	EN 60529, con contraenchufes montados
Resistencia a choques	500 m/s ² , 11 ms	EN 60068-2-27
Resistencia a vibraciones	$\leq 100 \text{ m/s}^2$, 5 ... 150 Hz	EN 60068-2-6

Ocupación de las conexiones

Motor/suministro de tensión

Señal	PIN
Motor+ / +Ub	1
N.C.	2
Motor- / 0 V	3

Sensor

LD24	LD5	PIN
/B	/B	A
nc	+SUB (sensor)	B
/I	/I	C
I	I	D
A	A	E
nc	nc	G
/A	/A	F
B	B	H
nc	nc	J
GND	GND	K
nc	SGND (sensor)	L
+Ub	+Ub	M

Control de motor CPWM

digital	analógico unipolar	analógico bipolar	PIN
Marcha a derechas Plus	Enable Plus	Enable Plus	1
Marcha a derechas masa	Enable masa	Enable masa	2
Marcha a izquierdas Plus	Derecha/izquierda Plus	nc	3
Marcha a izquierdas masa	Derecha/izquierda masa	nc	4
Rápido/lento Plus	Analógico 0 ... +10 V	Analógico -10 ... +10 V	5
Rápido/lento masa	Analógico masa	Analógico masa	6
nc	nc	nc	7
nc	nc	nc	8

Curva de potencia

